

STRUTTURE DATI -ALBERI-

Alberi binari

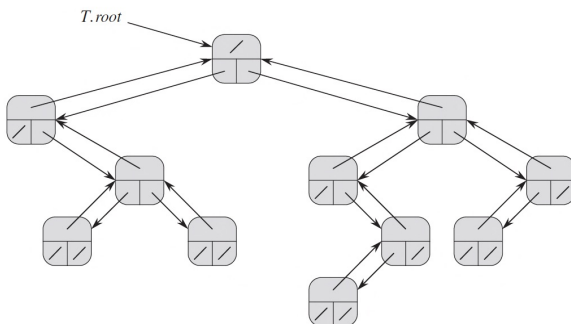
utilizzano gli attributi p , $left$, $right$ per memorizzare i puntatori al padre, al figlio sinistro, al figlio destro.

Anticipata (x)
if $x \neq \text{NULL}$
print(x.key)
Anticipata(x.left)
Anticipata(x.right)

Posticipata (x)
if $x \neq \text{NULL}$
Posticipata(x.left)
Posticipata(x.right)
print(x.key)

Simmetrica (x)
if $x \neq \text{NULL}$
Simmetrica(x.left)
print(x.key)
Simmetrica(x.right)

Le seguenti visite hanno tutte complessità $O(h)$



Albero binario completo: Ogni nodo interno ha esattamente due figli non vuoti.

Albero binario completamente bilanciato: tutte le foglie hanno la stessa profondità

Albero binario bilanciato: se con n nodi, l'altezza è $O(\log n)$

Albero binario quasi completo: Se i nodi di profondità minore di h formano un albero completamente bilanciato

Albero binario bilanciato in altezza: Se le altezze dei sottoalberi sinistro e destro di ogni nodo differiscono al più di un'unità

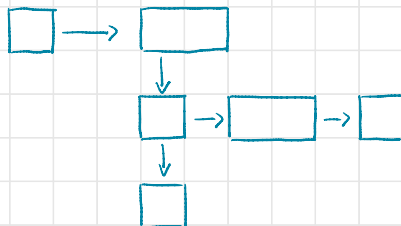
possono essere rappresentati tramite array oppure liste concatenate

Vantaggi Array • Accesso diretto ai nodi



Svantaggi Array • Spreco di memoria
• Operazioni di Insert e Delete complesse

Vantaggi Liste Collegate • Nessun spreco di memoria
• Operazioni di Insert e Delete

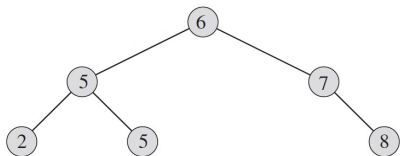


Svantaggi Liste Collegate • Nessun accesso diretto
• Memorie aggiuntive per memorizzare figli

Alberi binari di ricerca

Strutture dati che rispettano alcune proprietà ed è organizzato con liste concatenate

Proprietà: $tree.key \leq dx.key$ \wedge $tree.key \geq sx.key$



grazie ad un semplice algoritmo di attraversamento simmetrico è possibile elencare in ordine tutte le chiavi

INORDER-TREE-WALK(x)

```
1 if  $x \neq \text{NIL}$ 
2   INORDER-TREE-WALK( $x.\text{left}$ )
3   stampa  $x.\text{key}$ 
4   INORDER-TREE-WALK( $x.\text{right}$ )
```

la complessità di questo algoritmo è $\Theta(n)$ in quanto la procedura viene chiamata esattamente 2 volte per ogni nodo

Ricerca

TREE-SEARCH(x, k)

```
1 if  $x == \text{NIL}$  or  $k == x.\text{key}$ 
2   return  $x$ 
3 if  $k < x.\text{key}$ 
4   return TREE-SEARCH( $x.\text{left}, k$ )
5 else return TREE-SEARCH( $x.\text{right}, k$ )
```

ITERATIVE-TREE-SEARCH(x, k)

```
1 while  $x \neq \text{NIL}$  and  $k \neq x.\text{key}$ 
2   if  $k < x.\text{key}$ 
3      $x = x.\text{left}$ 
4   else  $x = x.\text{right}$ 
5   return  $x$ 
```

Minimo e Massimo

TREE-MINIMUM(x)

```
1 while  $x.\text{left} \neq \text{NIL}$ 
2    $x = x.\text{left}$ 
3   return  $x$ 
```

TREE-MAXIMUM(x)

```
1 while  $x.\text{right} \neq \text{NIL}$ 
2    $x = x.\text{right}$ 
3   return  $x$ 
```

Successore e predecessore

TREE-SUCCESSOR(x)

```
1 if  $x.\text{right} \neq \text{NIL}$ 
2   return TREE-MINIMUM( $x.\text{right}$ )
3  $y = x.p$ 
4 while  $y \neq \text{NIL}$  and  $x == y.\text{right}$ 
5    $x = y$ 
6    $y = y.p$ 
7   return  $y$ 
```

ITERATIVE-TREE-SEARCH(x, k)

```
1 while  $x \neq \text{NIL}$  and  $k \neq x.\text{key}$ 
2   if  $k < x.\text{key}$ 
3      $x = x.\text{left}$ 
4   else  $x = x.\text{right}$ 
5   return  $x$ 
```

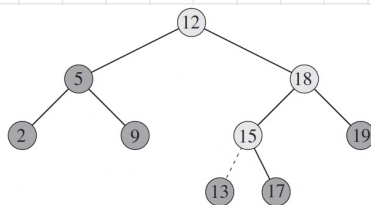
Inserimento - $O(h)$

TREE-INSERT(T, z)

```

1  y = NIL
2  x = T.root
3  while x ≠ NIL
4    y = x
5    if z.key < x.key
6      x = x.left
7    else x = x.right
8  z.p = y
9  if y == NIL
10   T.root = z // L'albero T era vuoto
11 elseif z.key < y.key
12   y.left = z
13 else y.right = z

```



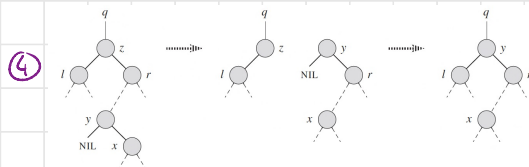
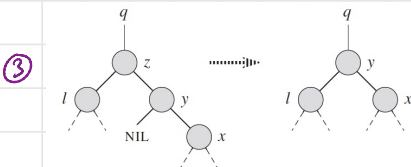
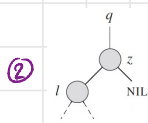
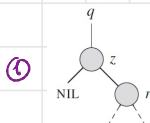
procedura che inserisce un nuovo valore v , preso in input come z e inserito dentro T

Cancellazione

La seguente procedura ha 3 casi base

- Se z non ha figli
- Se z ha solo un figlio
- Se z ha due figli

Casi base:



TREE-DELETE(T, z)

```

1  if z.left == NIL
2    TRANSPLANT(T, z, z.right)
3  elseif z.right == NIL
4    TRANSPLANT(T, z, z.left)
5  else y = TREE-MINIMUM(z.right)
6    if y.p ≠ z
7      TRANSPLANT(T, y, y.right)
8      y.right = z.right
9      y.right.p = y
10   TRANSPLANT(T, z, y)
11   y.left = z.left
12   y.left.p = y

```

TRANSPLANT(T, u, v)

```

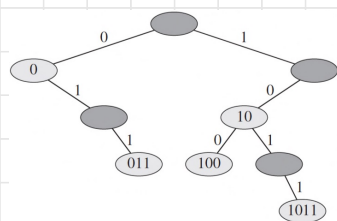
1  if u.p == NIL
2    T.root = v
3  elseif u == u.p.left
4    u.p.left = v
5  else u.p.right = v
6  if v ≠ NIL
7    v.p = u.p

```

la seguente procedura
sposta il sottoalbero
in un'altra posizione

Redix tree

Dete due stringhe $a = a_0 \dots a_p$ e $b = b_0 \dots b_q$ appartenono a un insieme ordinato di caratteri. Le stringhe a e b sono lexicograficamente minore della stringa b se e soddisfa una delle seguenti condizioni:



- ① $\forall i = 0, \dots, j-1 \wedge a_i < b_i \exists j \in \mathbb{N} \wedge 0 \leq j \leq \min(p, q) \mid a_i = b_i$
- ② $\forall i = 0, \dots, p \Rightarrow p < q \wedge a_i = b_i$

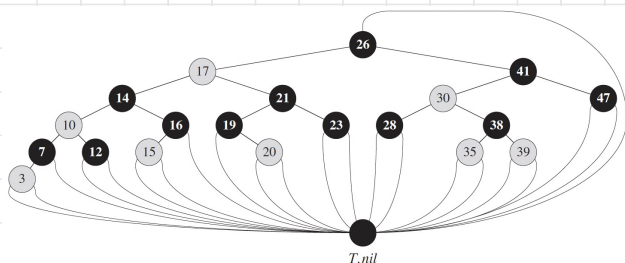
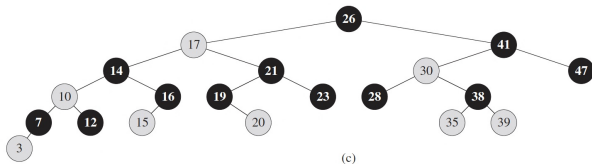
Alberi rosso-neri

È un albero binario di ricerca che soddisfa le seguenti proprietà:

- ① Ogni nodo è rosso o nero
- ② La radice è nera
- ③ Se un nodo è rosso, allora entrambi i suoi figli sono neri
- ④ Per ogni nodo, tutti i cammini semplici che vanno dal nodo alle foglie sue discendenti contengono lo stesso numero di nodi neri

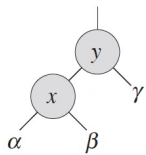
L'altezza massima di un albero rosso-nero con n nodi interni $2 \lg(n+1)$

Le complessità delle operazioni classiche sui BST rosso-neri grazie a questo lemma diventano: $O(\lg n)$



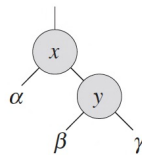
Rotazioni

Quando si effettuano operazioni sugli alberi rosso-nero si potrebbero violare le proprietà fondamentali.



LEFT-ROTATE(T, x)

 RIGHT-ROTATE(T, y)

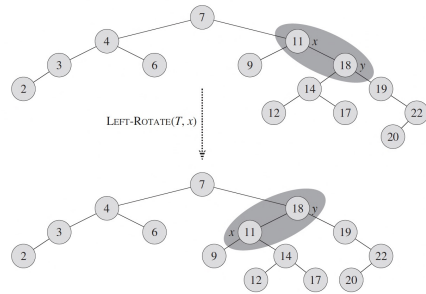


La struttura dei puntatori viene modificata tramite una rotazione, un'operazione locale che preserva le proprietà del BST

LEFT-ROTATE(T, x)

```

1  y = x.right      // Imposta y
2  x.right = y.left // Sposta il sottoalbero sinistro di y
                        nel sottoalbero destro di x.
3  if y.left != T.nil
4      y.left.p = x
5  y.p = x.p
6  if x.p == T.nil
7      T.root = y
8  elseif x == x.p.left
9      x.p.left = y
10 else x.p.right = y
11 y.left = x
12 x.p = y
  
```



Inserimento

L'inserimento di un nodo in un albero rosso-nero di n nodi può essere effettuato in $O(\lg n)$

RB-INSERT(T, z)

```

1  y = T.nil
2  x = T.root
3  while x != T.nil
4      y = x
5      if z.key < x.key
6          x = x.left
7      else x = x.right
8  z.p = y
9  if y == T.nil
10     T.root = z
11 elseif z.key < y.key
12     y.left = z
13 else y.right = z
14 z.left = T.nil
15 z.right = T.nil
16 z.color = RED
17 RB-INSERT-FIXUP(T, z)
  
```

RB-INSERT-FIXUP(T, z)

```

1  while z.p.color == RED
2      if z.p == z.p.p.left
3          y = z.p.p.right
4          if y.color == RED
5              z.p.color = BLACK      // Caso 1
6              y.color = BLACK        // Caso 1
7              z.p.p.color = RED      // Caso 1
8              z = z.p.p              // Caso 1
9          else if z == z.p.right
10             z = z.p                 // Caso 2
11             LEFT-ROTATE(T, z)      // Caso 2
12             z.p.color = BLACK      // Caso 3
13             z.p.p.color = RED      // Caso 3
14             RIGHT-ROTATE(T, z.p.p) // Caso 3
15     else (come la clausola then
16         con "right" e "left" scambiati)
17     T.root.color = BLACK
  
```

Le procedure RB-Insert-Fixup che ricolore i nodi ed effettua delle rotazioni

Cancellazione

Operazione che può essere effettuata in tempo $O(\log n)$ utilizzando le sub-routine *transplant*

RB-DELETE(T, z)

```

1  y = z
2  y-original-color = y.color
3  if z.left == T.nil
4      x = z.right
5      RB-TRANSPLANT(T, z, z.right)
6  elseif z.right == T.nil
7      x = z.left
8      RB-TRANSPLANT(T, z, z.left)
9  else y = TREE-MINIMUM(z.right)
10     y-original-color = y.color
11     x = y.right
12     if y.p == z
13         x.p = y
14     else RB-TRANSPLANT(T, y, y.right)
15         y.right = z.right
16         y.right.p = y
17     RB-TRANSPLANT(T, z, y)
18     y.left = z.left
19     y.left.p = y
20     y.color = z.color
21 if y-original-color == BLACK
22     RB-DELETE-FIXUP(T, x)
    
```

RB-TRANSPLANT(T, u, v)

```

1  if u.p == T.nil
2      T.root = v
3  elseif u == u.p.left
4      u.p.left = v
5  else u.p.right = v
6      v.p = u.p
    
```

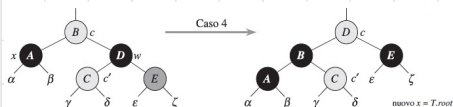
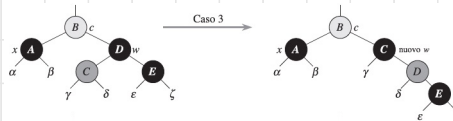
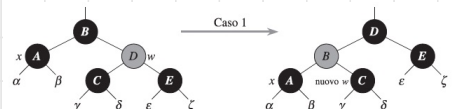
Casistiche:

- ① il Fratello w di x è rosso
- ② il Fratello w di x è nero ed entrambi i figli di w sono neri
- ③ il Fratello w di x è nero, il Figlio sx di w è rosso e il Figlio dx di w è nero
- ④ il Fratello w di x è nero e il Figlio destro di w è rosso

RB-DELETE-FIXUP(T, x)

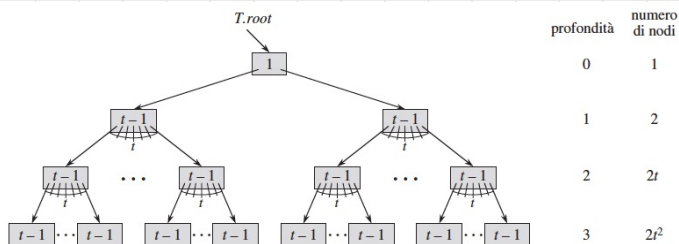
```

1  while x ≠ T.root and x.color == BLACK
2      if x == x.p.left
3          w = x.p.right
4          if w.color == RED
5              w.color = BLACK
6              x.p.color = RED
7              LEFT-ROTATE(T, x.p)
8              w = x.p.right
9          if w.left.color == BLACK and w.right.color == BLACK
10             w.color = RED
11             x = x.p
12         else if w.right.color == BLACK
13             w.left.color = BLACK
14             w.color = RED
15             RIGHT-ROTATE(T, w)
16             w = x.p.right
17         w.color = x.p.color
18         x.p.color = BLACK
19         w.right.color = BLACK
20         LEFT-ROTATE(T, x.p)
21         x = T.root
22     else (come la clausola then con "right" e "left" scambiati)
23     x.color = BLACK
    
```



B-Alberi

Alberi binari di ricerca bilanciati organizzati per operare sui dischi o altre unità di memoria. Sono simili agli alberi rosso-neri ma più efficienti nel minimizzare le operazioni su dischi e possono avere molti più figli.



Proprietà

- Ogni nodo x ha le seguenti proprietà:
 - $x.n$ = numero di chiavi memorizzate in x
 - $x.key_1, \dots, x.key_n$ = le n chiavi memorizzate in ordine non crescente
 - $x.leaf$ = valore booleano per controllare se x è una foglia (true) o un nodo interno (false)
- Ogni nodo interno contiene $x.n+1$ puntatori ai suoi figli
- Le chiavi $x.key_i$ separano gli intervalli delle chiavi memorizzate in ciascun sottoalbero
- tutte le foglie hanno la stessa profondità, ovvero l'altezza dell'albero
- Ogni nodo tranne la radice, deve avere $t-1$ chiavi
- Ogni nodo può contenere al massimo $2t-1$ chiavi

Ricerca

B-TREE-SEARCH(x, k)

```
1   $i = 1$ 
2  while  $i \leq x.n$  and  $k > x.key_i$ 
3     $i = i + 1$ 
4  if  $i \leq x.n$  and  $k == x.key_i$ 
5    return ( $x, i$ )
6  elseif  $x.leaf$ 
7    return NIL
8  else DISK-READ( $x.c_i$ )
9    return B-TREE-SEARCH( $x.c_i, k$ )
```

Creazione B-Albero vuoto

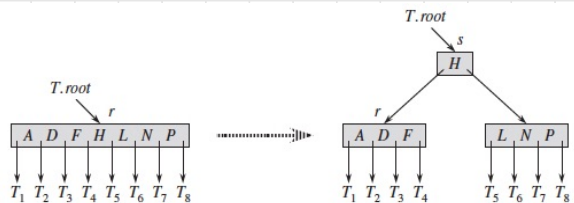
B-TREE-CREATE(T)

```
1   $x = \text{ALLOCATE-NODE}()$ 
2   $x.leaf = \text{TRUE}$ 
3   $x.n = 0$ 
4  DISK-WRITE( $x$ )
5   $T.root = x$ 
```

Dividere un nodo in un B-Albero

B-TREE-SPLIT-CHILD(x, i)

```
1   $z = \text{ALLOCATE-NODE}()$ 
2   $y = x.c_i$ 
3   $z.\text{leaf} = y.\text{leaf}$ 
4   $z.n = t - 1$ 
5  for  $j = 1$  to  $t - 1$ 
6       $z.\text{key}_j = y.\text{key}_{j+t}$ 
7  if not  $y.\text{leaf}$ 
8      for  $j = 1$  to  $t$ 
9           $z.c_j = y.c_{j+t}$ 
10  $y.n = t - 1$ 
11 for  $j = x.n + 1$  downto  $i + 1$ 
12      $x.c_{j+1} = x.c_j$ 
13  $x.c_{i+1} = z$ 
14 for  $j = x.n$  downto  $i$ 
15      $x.\text{key}_{j+1} = x.\text{key}_j$ 
16  $x.\text{key}_i = y.\text{key}_t$ 
17  $x.n = x.n + 1$ 
18 DISK-WRITE( $y$ )
19 DISK-WRITE( $z$ )
20 DISK-WRITE( $x$ )
```



Divisione delle radice con $t=4$

Il nodo radice viene diviso in due e viene creato un nuovo nodo radice s che contiene la chiave mediana di r e ha le due metà di r come figli

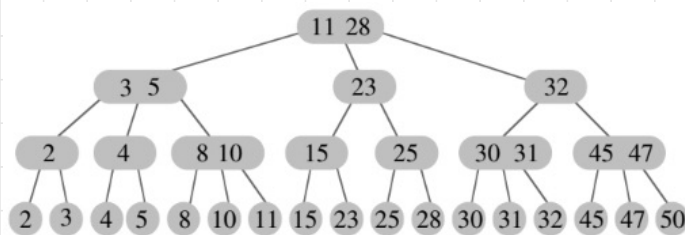
Inserire una chiave con un singolo passaggio

B-TREE-INSERT(T, k)

```
1   $r = T.\text{root}$ 
2  if  $r.n == 2t - 1$ 
3       $s = \text{ALLOCATE-NODE}()$ 
4       $T.\text{root} = s$ 
5       $s.\text{leaf} = \text{FALSE}$ 
6       $s.n = 0$ 
7       $s.c_1 = r$ 
8      B-TREE-SPLIT-CHILD( $s, 1$ )
9      B-TREE-INSERT-NONFULL( $s, k$ )
10 else B-TREE-INSERT-NONFULL( $r, k$ )
```

Alberi 2-3

Albero in cui ogni nodo interno ha 2 o 3 figli e tutti i cammini radice-Foglie hanno la stessa lunghezza



Ricerca

Le complessità del seguente è proporzionale all'altezza: $O(\log n)$

algoritmo `search(radice r di un albero 2-3, chiave x) → elem`

1. **if** (r è una foglia) **then**
2. **if** ($x = \text{chiave}(r)$) **then return** `elem(r)`
3. **else return** `null`
4. $v_i \leftarrow i$ -esimo figlio di r
5. **if** ($x \leq S[r]$) **then return** `search(v1, x)`
6. **else if** (r ha due figli oppure $x \leq M[r]$) **then return** `search(v2, x)`
7. **else return** `search(v3, x)`

Inserimento

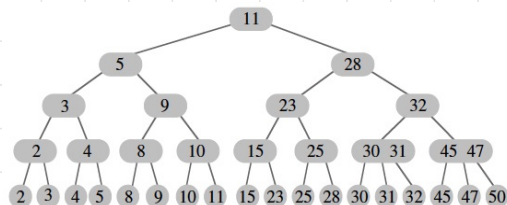
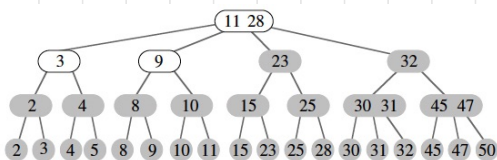
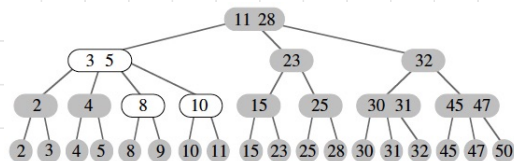
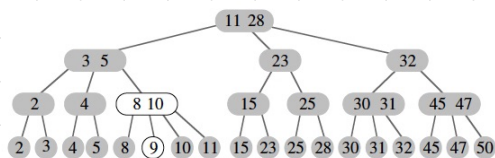
Quando dobbiamo inserire un elemento all'interno del nostro albero 2-3, ci possiamo trovare in due casistiche. Identifichiamo un nodo v sul penultimo livello, che dovrebbe diventare genitore di v .

- v ha due figli: aggiungiamo v come nuovo figlio
- v ha tre figli: separiamo il nodo in due, utilizzando la procedura `split`

algoritmo `split(nodo v)`

1. crea un nuovo nodo w
2. sia v_i l' i -esimo figlio di v in T , $1 \leq i \leq 4$
3. rendi v_1 e v_2 figli sinistro e destro di w
4. **if** ($\text{parent}[v] = \text{null}$) **then**
5. crea un nuovo nodo r
6. rendi w e v figli sinistro e destro di r
7. **else**
8. aggiungi w come figlio di $\text{parent}[v]$ immediatamente precedente a v
9. **if** ($\text{parent}[v]$ ha quattro figli) **then** `split(parent[v])`

Inserimento del nodo 9 mediante procedure split con complessità $O(\log n)$



Cancellazione

È una procedura simmetrica a quella di inserimento

Caratteristiche:

- ① v è la radice
- ② il padre di v ha tre figli
- ③ il padre di v ha due figli

